

SUPERBIKE RACE

in OKAYAMA

OKAYAMA International Circuit 10/17sat - 18sun

スーパーバイクレース in 岡山
J-GP2

決勝 正式結果

主催：(株)岡山国際サーキット/(財)日本モーターサイクルスポーツ協会
2015.10.18

天候：晴れ

コース状況：ドライ

スタート時間：11:27:39
フィッシャー時間：11:56:56
岡山国際サーキット 3.703km

順位	車番	ライダー	型式	チーム名	周回	所要時間	km/h	トップ差	ベストタイム	周回
1	1	高橋 裕紀	MD600	MORIWAKI RACING	19	29'17.997	144.076		1'31.856	2
2	2	生形 秀之	GSX-R MFD6	エスパルスドリームレーシング	19	29'32.562	142.892	14.565	1'32.724	4
3	10	岩田 悟	NH6	NTST.ProProject	19	29'35.163	142.683	17.166	1'32.676	4
4	18	渥美 心	TSR2	au&テルル・Kohara RT	19	29'36.104	142.607	18.107	1'32.692	13
5	44	関口 太郎	HP6	MISTRESA with HARC-PRO	19	29'36.581	142.569	18.584	1'32.799	14
6	35	日浦 大治朗	MD600	MORIWAKI RACING	19	29'43.084	142.049	25.087	1'33.016	12
7	95	石塚 健	ZX-6R	RS - ITOH&ASIA	19	29'46.486	141.778	28.489	1'33.452	17
8	9	大木 崇行	CBR600RR	MOTO BUM HONDA	19	29'47.793	141.675	29.796	1'33.319	4
9	70	岩崎 哲朗	ZX-6R	RS - ITOH&ASIA	19	29'48.034	141.656	30.037	1'33.357	8
10	71	山元 聖	GSX-prot071	Team KAGAYAMA	19	29'56.751	140.968	38.754	1'33.782	6
11	46	星野 知也	HP6	SYNCEDGE 4413 Racing	19	29'56.927	140.955	38.930	1'33.547	15
12	81	上和田 拓海	YZW-N6	ウエビックチームノリックヤマハ	19	30'02.276	140.536	44.279	1'33.972	9
13	75	作本 輝介	CBR600RR	Team高武 RSC	19	30'02.428	140.524	44.431	1'33.930	5
14	16	中村 豊	CBR600RR	MOTO BUM HONDA	19	30'11.630	139.811	53.633	1'34.296	7
15	392	長尾 健吾	GSX-R600	ミクニ テリーアンドカー	19	30'16.094	139.467	58.097	1'34.753	6
16	15	佐藤 太紀	TSR2	TEAM PLUSONE	19	30'19.214	139.228	1'01.217	1'34.738	15
17	36	亀井 駿	NH6	NTST.ProProject	19	30'36.314	137.931	1'18.317	1'35.011	3
18	79	朝比奈 正	Z600	アサヒナレーシング	18	29'21.611	136.213	1 Lap	1'36.949	2
19	55	清水 保	ZX-6R	ボディショップシミズ&Mercury	18	29'49.666	134.078	1 Lap	1'37.631	15
20	29	赤間 清	HP6	MISTRESA with HARC-PRO	18	29'49.725	134.073	1 Lap	1'38.029	12
21	22	小口 理	YZF-0WR6X	ALLMAN&OWRACING	18	30'50.085	129.699	1 Lap	1'38.515	11
				----- 以上完走 -----						
	11	井筒 仁康	ZX-6R	WILL-RAISERACINGRS-ITOH	0			19 Laps		

マシンNo.11は、MFJ国内競技規則 付則4 ロードレース競技規則 18-2(ジャンプスタート)により、ストップ&ゴーカティを課したがリタイにつき執行を留保した。(11:35)

参加台数：22台 出走台数：22台

ベストラップ： 1 高橋 裕紀 1'31.856 2/19 145.127km/h